

Joystick - Styrning av roboten

Joysticken används för att programmera EVO Cleaner och för att manuellt styra roboten. I det här avsnittet beskrivs hur joysticken fungerar och hur roboten reagerar på dess rörelser.

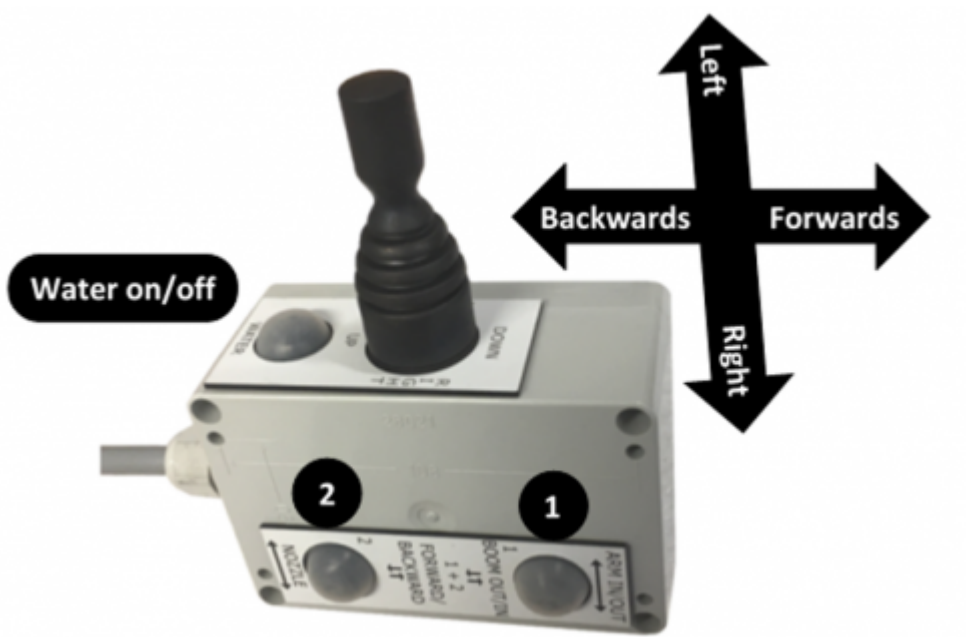
Joysticken ansluts till det svarta uttaget som sitter under huven på städrobotens bakre högra sida. För att kontakten ska låsas fast ordentligt behöver den vridas 90 grader efter anslutning.

Joysticken har en styrspak som kan föras i fyra riktningar för att styra robotens rörelser.

- Knappen på ovansidan (närmast styrspaken) används för att öppna och stänga vattenventilen.
- De två sidoknapparna (1 och 2) aktiverar olika funktioner när de hålls nedtryckta. Dessa funktioner beskrivs längre fram i dokumentationen.

Joysticken kan endast användas under inlärningsprocessen (inspelning) eller när den manuella styrskärmen är aktiv. Vid alla andra tillfällen är joystickstyrningen inaktiverad.

För att bli bekväm med robotens rörelser rekommenderar vi att du övar på den manuella styrskärmen innan du påbörjar programmeringen.



From:
<https://wiki.envirologic.se/> - **Envirologic Support Wiki**

Permanent link:
<https://wiki.envirologic.se/doku.php/joystick?rev=1780303866>

Last update: **2026/06/01 01:51**

